

Beste lezer,

Hierbij de nieuwe elektronische Nieuwsbrief.
Veel leesplezier.

1/4

Agenda tot en met mei 2013

2 maart Maandelijkse bijeenkomst in de Dissel
6 april Maandelijkse bijeenkomst in de Dissel
4 mei Maandelijkse bijeenkomst in de Dissel

Overige activiteiten:

16 febr RobotMC: Maandelijkse bijeenkomst in het Nayer Instituut
23 mrt RobotMC: Maandelijkse bijeenkomst in het Nayer Instituut
20 april **Datum gewijzigd!** RoboCup Junior. NK bij de TU Delft
20 april RobotMC: Maandelijkse bijeenkomst in het Nayer Instituut
11 mei RobotMC: Maandelijkse bijeenkomst in het Nayer Instituut
18 mei **RobotMC : Roborama 2013**

Verslag ALV 2013

Het verslag ALV 2013 is te vinden op onze website: downloads 2013 - verslag ALV 2013.

KDP met een zeer interessant onderwerp

Hoewel het onderwerp "datalogging" nog niet is afgerond zal as bijeenkomst in maart in het teken staan van een interessant project van Coen: "een eigengebouwde" 3D-printer.

Aanvang lezing 13.00 uur

Mechanische onderdelen voor robotbouw hebben soms de meest exotische vormen.

Soms zie je een beugel op een beugel op een beugel om een sensor op die ene plek te krijgen. Hier nu kan een 3D- printer te hulp schieten om iets te fabriceren wat er ook nog uitziet en gemakkelijker, maar niet altijd sneller, is te maken dan met een figuurzaag en een boor.

Bij de presentatie met demonstratie van de Prusa Mendel 3D-printer komen onderwerpen aan de orde als: hoe werkt nu zo'n printer tot aan een uiteenzetting van het ontwerptraject wat voorafgaat aan het printen met de machine. In de korte periode dat ervaring is opgedaan zijn ook beperkingen aan het licht gekomen, ook deze komen aan de orde.

hccrobotica.nl
groups.google.nl/groep/hcc_robotmc

Robobits #60

**Half maart hoopt
Henk weer een
redelijke
hoeveelheid
kopij te hebben
voor de Robobits
#60.**

**Deadline kopij
zaterdag 23 mrt.**

Subgroep "Ontwikkelen nieuwe robot"

De eerste brainstormsessie van genoemde subgroep heeft plaatsgevonden

Na een eerste rondje gedachtenwisseling bleek dat de meningen verdeeld waren over wat nu eigenlijk de bedoeling van het project was:

- ⤴ Een nieuw (eenvoudig) project zoals het sumo project.
- ⤴ Een project dat voortbordurt op de (nog te ontwikkelen) standaard robot kit.
- ⤴ Het ontwerpen van een volstrekt nieuwe robot waarbij de rww van de robot zouden worden bepaald door de techniek van beeldherkenning
- ⤴ Deelontwerp van een robot : bv een 3D-arm of een speciale onderbouw voor een robot.

Punt 1 viel als snel af omdat er bij de meeste leden van de subgroep wat andere gedachten leefden over het project.

De punten 2 en 3 zouden nog gecombineerd kunnen worden, maar er was toch enige huiver voor de grootte van de robot die volgt uit de randvoorwaarde(n) van punt 3. Bovendien was de angst dat voortborduren op de standaard robot kit (punt 2) uiteindelijk weer zou uitmonden in de zoveelste Roborama robot.

Punt 3 gooide aanvankelijk hoge ogen maar is toch gestrand omdat het mogelijk te duur en te moeilijk (?) zou zijn. Het ontwikkelen zou ook te veel tijd vragen.

Blijft over punt 4: op de een of ander manier was er geen enthousiasme voor een 3D arm. Uiteindelijk (na toch wel de nodige voor en tegens) is gekozen voor het ontwerpen van een speciale onderbouw. Gedacht wordt aan een onderbouw bestaande uit 6 wielen met als randvoorwaarde dat de bovenbouw **absoluut horizontaal** moet blijven ook als de robot over een hobbelig terrein rijdt.

Subgroep "Introductie nieuwe leden"

Nieuwkomers en bezoekers beter begeleiden en van informatie voorzien, dat is de doelstelling van deze subgroep. Op zaterdag 2 maart steken de leden van deze groep voor het eerst de koppen bij elkaar en gaan aan de slag om er iets moois en nuttigs van te maken.

Subgroep "PET"

Nee, het zijn geen carnavalsgasten! Dit zijn heuse leden van het PET-team tijdens hun eerste optreden tijdens de bijeenkomst van 2 februari jl.

PET is een van de initiatieven genomen tijdens de Brainstormsessie in januari '13. De PET-dragers zijn het herkenbare aanspreekpunt voor nieuwelingen en vooral voor bezoekers die de weg (nog) niet gevonden hebben.



Subgroep "FEZ / C#"

Na een succesvolle start van het project eind 2011 werd het al vrij snel wat stiller. De nieuwe hard- en software waren mogelijk toch net iets moeilijker om onder de knie te krijgen dan aanvankelijk was gedacht.

Gelukkig zijn niet alle (hopelijk zelfs geen) FEZ robots onder het stof bedolven. Een kleine groep wil een doorstart maken.

Hinnie en Tim hebben intussen niet stil gezeten en hebben hard gewerkt aan verbeteringen en uitbreidingen. Zie de foto (de magnetische grijper) en filmpje via de link:

<http://www.youtube.com/watch?v=2filaYGxQ-w&feature=youtu.be>

De subgroep begint aan de doorstart op 2 maart. Eerst inventariseren waar iedereen staat, de basics weer oprispen etc. etc. Daarna zijn er legio mogelijkheden om met dit platform verder te werken en er een leuke robot van te maken.



Oproep aan onze leden voor deelname aan/presenteren tijdens de Robocup Junior

Ed heeft contact met de hr van Lith over "deelname/presenteren" van de HCC!Robotica op de Robocup junior wedstrijden.

Ed heeft het volgende email van de hr. Lith ontvangen

Voor de organisatie van de WK zijn wij op zoek naar vrijwilligers die bij de organisatie, de voorbereidingen of de wedstrijden willen komen helpen. Daarnaast zijn we ook op zoek naar mensen met ervaring op het gebied van robotica die teams willen helpen bij de voorbereiding of bij het opzetten van workshops voor NK en WK deelnemers. Ook tijdens de WK willen we workshops en demonstraties verzorgen en ook daarvoor zijn we op zoek naar vrijwilligers.

Voor de Rescue-, Soccer-, Dance- en CoSpace wedstrijden zijn we tevens op zoek naar scheidsrechters. We denken voornamelijk aan docenten, TOA's, ex-leerlingen, hobbyisten of ouders, die ervaring hebben met RoboCupJunior of met robots en die als scheidsrechter willen fungeren. De voertaal is Engels en omdat er meer dan 26 verschillende landen meedoen en de druk op scheidsrechters soms groot kan worden, zoeken we naar mensen die ervaring op dit gebied hebben en kunnen omgaan met de druk van internationale competities. Scheidsrechters zullen een opleiding volgen en een certificaat moeten behalen

Leden die zich geroepen voelen voor een of meerdere functies worden verzocht contact op te nemen met Ed

Voor wat betreft het presenteren van de HCC!Robotica mailt de hr. Lith

Ik ga een voorstel doen om jullie (= HCC!Robotica . red) ook op de WK in Eindhoven een plaatsje te geven. Kan nog niet garanderen dat het ook lukt omdat de ruimte beperkt is en we meer dan 1600 deelnemers hebben